新型ベッド駆動システム

■ 概 要

当社はこれまでパラマウントベッド(株)殿向けのベッド駆動システムを製造してきており、このたび機能の追加および向上を図るためモデルチェンジを行った。

ベッド駆動システムは、ベッドの床高、背角度および膝角度を調整させるためのものであり、アクチエータ群(駆動部)とそれらを制御するためのコントローラおよび操作用の手元スイッチからなる電装品で構成される。

■ 特 長

以下に新型ベッド駆動システムの特長を述べる。

① 離在床検知機能の追加

本機能は、床高調整用アクチエータに搭載した荷重センサから出力される信号の変化をコントローラで処理し、患者の離床、在床を検知する。検知情報は、病院内の医療スタッフへ伝えられる。

② アクチエータの軽量化およびスリム化

アクチエータを軽量化するため、駆動力伝達系を簡素化した。

また、病院用、施設用など各種ベッドに取り付けられるようアクチエータの形状をスリム化するため、駆動用モータに高性能磁石を採用した。

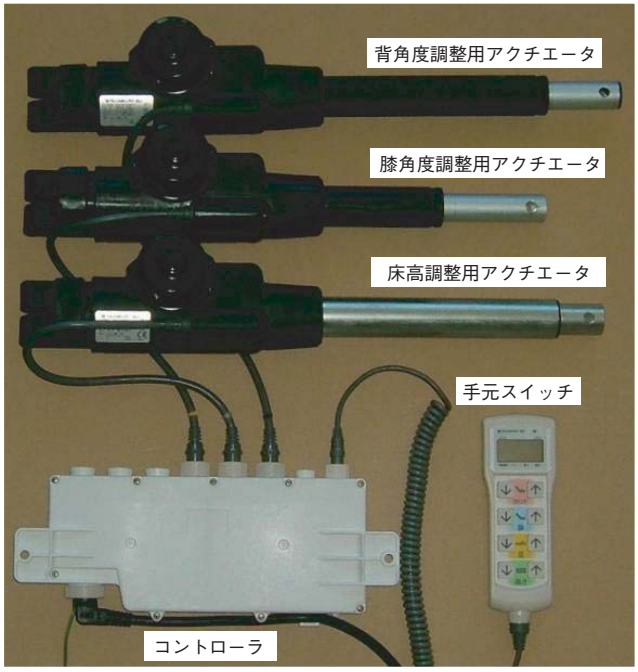
③ 音声ガイダンス機能の向上

従来の製品は使用者の利便性を考え、手元スイッチからベッド各部が動作する前に動作に応じた案内を音声で伝えていた。

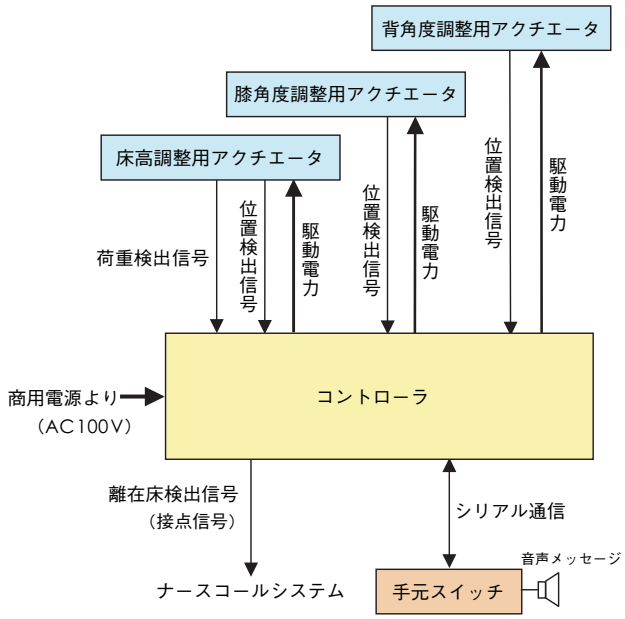
今回の製品では、背角度の調整速度切換え、角度制限、操作禁止などの設定についても、設定に応じた案内を追加した。

■ 主な仕様

項　目	仕　様
定格電圧	AC100V
定格周波数	50／60Hz
消費電力	背角度調整時：　70W 膝角度調整時：　50W 床高調整時　：180W
使用条件	5分動作／45分休止
周囲温度	0 ～ 40℃
周囲湿度	95%RH以下
ベッド最大使用者体重	138kg
アクチエータ最大定格荷重	1700N
背角度調整量	0°～ 約75°
膝角度調整量	0°～ 約45°
床高調整量	0 ～ 350mm



■ システム構成機器の外観



■ システム構成図